

TUMSAT-OACIS Repository - Tokyo University of Marine Science and Technology (東京海洋大学)

第一部 海鷹丸航海調査報告 平成24年度(2012年度) 航海報告

雑誌名	航海調査報告
巻	22
ページ	4-8
発行年	2014-02-28
URL	http://id.nii.ac.jp/1342/00000486/

1. 平成 24 年度（2012 年度）航海報告 (Fiscal Year 2012 Cruise Report)

1.1 概要 (Annual Cruise Summary)

練習船海鷹丸の平成 24 年度（2012 年度）航海は、フレッシュマンセミナー（クルージング）、ドック、実習航海、調査航海、シフトなどで、延べ 199 日、24494.4 マイル航走した。

フレッシュマンセミナーと 3 回の実習航海では対象学生が乗船し、航海術をはじめとする必要な知識を学ぶと共に様々な経験を積んだ。その他に調査、中間検査・修繕に関する航海と、台風避難勧告、岸壁移動によるシフトを行った。

次章より各航海の概要・日程・名簿を述べるが、【UM-12-01】、【UM-12-02】、【UM-12-03】、【UM-12-05】、【UM-12-09-US】、【UM-12-10-US】および【UM-12-11-US】は省略してある。

Table 1.1 年間航海実施表 (Annual Cruise Itinerary)

航海日程	乗船乗組員	乗船学生	乗船研究者等	主寄港地
【UM-12-01】 フレッシュマンセミナーA Apr. 09- Apr. 10, 2012	27 名	1 年次学生 56 名	3 名	館山湾
【UM-12-02】 フレッシュマンセミナーB Apr. 11- Apr. 12, 2012	27 名	1 年次学生 46 名	3 名	館山湾
【UM-12-03】 フレッシュマンセミナーC Apr. 13- Apr. 14, 2012	27 名	1 年次学生 46 名	4 名	館山湾
【UM-12-04】 震災復興プロジェクト航海 May 15 – May 24, 2012	27 名		25 名	小名浜
【UM-12-05】 第 2 種中間検査入渠 Jun. 04 – Jun. 26, 2012	27 名			IHI MU 横浜工場
【UM-12-06】 第 37 次航海 Nav. No.37th Jul. 12 - Aug. 10, 2012	28 名	3 年次学生 53 名	48 名	宮之浦 博多、新潟 小樽、青森
【UM-12-09-US】 台風避難 Sept. 30 - Oct. 01, 2012	27 名	専攻科学生 30 名		浦安沖
【UM-12-07】 大学院特別実習 Oct. 3 - Oct. 15, 2012	27 名	専攻科学生 30 名 大学院生 19 名	27 名	鹿児島

航海日程	乗船乗組員	乗船学生	乗船研究者等	主寄港地
【UM-12-10-US】 シフト Oct. 22- Oct. 22, 2012	27 名	専攻科学生 30 名		
【UM-12-08】 第 38 次航海 Nav. No.38th Nov. 12, 2012 - Mar. 4, 2013	28 名	専攻科学生 30 名 AMC※学生 1 名	21 名	Ho-Chi-Min Fremantle, Hobart Noumea, Pohnpei
【UM-12-11-US】 シフト Mar. 25- Mar. 25, 2013	27 名			

※AMC : Australia Maritime College

1.2 海鷹丸要目表 (Ship Specifications)

船名: 海鷹丸

船舶の種類: 練習船

船舶所有者: 東京海洋大学

船舶使用者: 東京海洋大学 東京都港区港南4丁目5-7

船籍港: 東京

信号符字: JPAT

船舶番号: 136932

IMO番号: 9231078

船長: 野田 明

船体要目: 全長 93.00 m 幅 14.90 m
垂線間長 83.00 m 深さ 6.25 m

総トン数: 1886.00 トン

純トン数: 1017.00 トン

国際総トン数: 3391.00 トン

主機関: ディーゼルエンジン 6000 p.s.×1
1軸 (可変ピッチプロペラ)

航海速力: 17.4 ノット

乗組員:	士官	18 人	乗組員	21 人
	学生	60 人	教官	8 人
	合計	107 人		

漁業の種類: 船尾トロール漁、鮪延縄漁、イカ釣り漁等。

航海設備: 自動操舵装置、電子航法総合装置、システム操船、複合測位システム、レーダー、自動衝突予防援助装置、船体データ収録解析装置、電子海図表示システム、GPS-GLONASS、音響測深器、統合制御システム、リングレーザージャイロコンパス、フィンスタビライザー、アンチローリングタンク等。

教育設備: 操船シュミレーター、主機関シュミレーター、GMDSSシュミレーター等。

研究設備: 深海用精密音響測深器、超音波式多層流速計、スキャニングソナー、計量魚群探知機、CTDオクトパス解析装置、多段開閉式ネット解析装置、開閉式トロールネット解析装置、航走鉛直プロファイラー解析装置、自走式水中テレビ装置、波高計、表層環境モニタリング装置、XCTD/XBT装置、ビームトロール、水中紫外線放射計、水中分光放射計、柱状採泥器等。

漁業及び観測ウィンチ: トロールウィンチ 5/3 t × 60/100 m/min 1 組

10,000 m CTDウィンチ

6,000 m 多目的ウィンチ

3,000 m クリーン採水用チタンケーブルウィンチ

MVPウィンチ

BTウィンチ

Ship Specifications

Name of Ship:	Umitaka-maru			
Type:	Training Ship			
Owner:	Tokyo University of Marine Science and Technology			
User:	Tokyo University of Marine Science and Technology			
	5-7 Konan 4 chome, Minato-ku, Tokyo, JAPAN			
Port of Registry:	TOKYO			
Call Sign:	JPAT			
Ship’s Number:	136932			
IMO Number:	9231078			
Name of Master:	Akira NODA			
Dimension:	Length Overall	93.00 Meters	Breadth	14.90 Meters
	Length (p.p.)	83.00 Meters	Depth (Up.)	6.25 Meters
Gross Tonnage:	1886.00 Tons			
Net Tonnage:	1017.00 Tons			
International Tonnage:	3391.00 Tons			
Main Engine:	Diesel Engine	6000 p.s.×1	Single Screw (C.P.P.)	
Cruising Speed:	17.4 Knot			
Complement:	Officers	18 persons	Crew	21 persons
	Cadets	60 persons	Professors	8 persons
	Total 107 persons			
Type of Fishery:	Stern trawl, Tuna long-line fishing, Squid jigging fishing, etc.			
Navigation Equipment:	Auto pilot system, Integrated electronic navigation system, Ship maneuvering system, Hybrid navigation system, Radar, Automatic radar plotting aids, Ship motion analysis system, ECDIS, GPS-GLONASS,			

Echo sounder, Total control system, Ring laser gyro compass, Fin stabilizer, Anti-rolling tank, etc.

Training Equipment: Maneuvering simulator, Main engine simulator, GMDSS simulator, etc.

Research Equipment: Precise depth recorder, ADCP, Scanning sonar, Quantitative echo sounder, CTD OCTPUS analysis system, IONESS net, RMT net, MVP analysis system, ROV system, Wave height meter, OPCS, XCTD/XBT system, Beam trawl, Profiling ultraviolet radiometer and surface reference, Profiling reflectance radiometer system, Multi core sampling system etc.

Winches for Fisheries and Marine Observation:

Trawl winch 5/3 t × 60/100 m/min 1 set

10,000 m CTD winch

6,000 m Multi purpose winch

3,000 m Clean water sampling titan cable winch

MVP winch

BT winch